

中小企業優秀新技術·新製品賞

団ど日本工業新聞社は18
かりこの中小企業振興財
曰、第29回中小企業優
秀新技術・新製品賞の
贈賞式後、レセプション
を開いた。会場では受賞
者らが技術議論に花を咲
かせた。(1面参照) □ ■

四
四
四
四

[優秀賞] 森林3次元計測システム「OWL」

株式会社アドイン研究所

102-0094

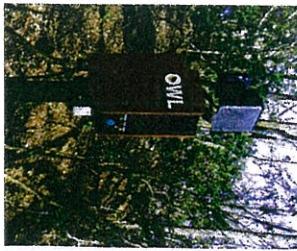
都千代田区紀尾井町3番地6
TEL. 03 (3288) 7311



【产学研連携特別賞】

〒305-8573 茨城県つくば市天王台1-1-1 TEL. 029 (853) 64777
筑波大学システム情報系 教授 振内孝司 氏
代表取締役社長 佐々木 浩二 氏

筑波大学システム情報系 教授 沢内孝司 氏
茨城県つくば市天王台1-1-1 TEL. 029 (853) 6477



ン”するシステムだ。赤外線レーザースキャナーで樹木の本数や位置、胸高直径、材積（木材の体積）などを計測し、その場で3次元立木マップを確認できる。総重量3.7kgと軽量で、独自の一脚式により傾斜面でも片手で支えられる。レーザーには計測者の目に当たっても安全なクラス1を採用した。価格は423万円（税別）に抑えた。

通常、森林調査は巻尺などの簡易器具を使って、手作業で計測している。このため400平方mの範囲の場合、2人で45分間ほどかかっていた。計測者の技量によって測定精度にバラつきがあることも課題だった。アウルは基準マーク一不要で、任意の地点を決めて約10mごとに測定する。1地点のスキャン時間は45秒間で、操作はボタンであれば9地点で、移動を含めて約15分間で測定できる。精度は手計測に比べて胸高直径均樹高は誤差1m程度を実現した。

レーザーの点群データを結合、解析し、樹木の位置や形状、下層植生、地表の情報を抽出して数値データ化。測定後、数分間で3次元化する。複数地点で収集したデータのマッチング手法（特許取得済み）は筑波大学知能ロボット研究室の坪内孝司教授と連携し、移動ロボット向けに開発された自己位置とマップの同時作成技術「SLAM」を応用した。森林総合研究所、森林再生システムなどと実証を重ねて2015年12月に発売し、17年3月末までに、林野庁森林管理局、国公立研究開発機関などに累計14台納品した。

Lなどの先端技術の開発現場でも活用できる。成長は「へんちょやー企業の集積が必要だ。受賞が第1歩になれば」「決意を新たにしていた。湯山製作所(大阪府豊中市)は、粉薬散葉秀章のエヴァクサ-1(東京都中央区)は、音響通話の調剤から包までを全ソフトエア部門で優新化していった。湯山裕一(上納入実国210台)は、音響通話自動化したロボットで全秀章社長は「社員一同、川津社長は「社員一人」として意念込んだ。金澤市(は)れに組みだした「ヒヨウ」を輝かせた技術の「ツバメ」で取り組み取ると読み取れなかつた。以後は、大量に積層したりす製品の裏側に貼り付けていた金属又被て従業員、金属力を合わせて新技術を再りたい」と意念込んだ。新規役は「新技術を使工アラブル端末などに字幕表示するソリューションを提供している。瀧張め社員一人などにて頑張りたい」と意念込んだ。

世界の環境問題に役立てたい

用化している。佐々木題に役立てたい」と笑顔
「社長は」大変うれし
をみせた。

児童問題に役立っていた